УДК 621.39

# ПОМЕХОУСТОЙЧИВОСТЬ КОГЕРЕНТНОГО ПРИЕМА МНОГОПОЗИЦИОННЫХ СИГНАЛЬНЫХ КОНСТРУКЦИЙ ПРИ РАЗНЕСЕННОМ ПРИЕМЕ И ОБЩИХ ЗАМИРАНИЯХ ПАРАМЕТРОВ КАНАЛА

### Н. В. Савищенко,

доктор техн. наук, профессор Военная академия связи

Приведены основные положения по расчету помехоустойчивости когерентного приема многопозиционных сигнальных конструкций при разнесенном приеме и общих замираниях параметров сигнала.

Известно, что разнесенный прием является одним из наиболее эффективных способов, предназначенных для обеспечения высокой надежности передачи данных без значительного увеличения как мощности передатчика, так и используемой частоты [1–6]. В системах с разнесенным приемом обеспечивается параллельная передача одной и той же информации по нескольким каналам. Различные методы разнесения были предложены и проанализированы применительно к системам коротковолновой, тропосферной связи, а также к радиорелейным системам, функционирующим в пределах прямой видимости.

Методы разнесения требуют организации ряда путей передачи сигналов, называемых ветвями разнесения, и схемы их комбинирования или выбора одного из них. В зависимости от характеристик распространения радиоволн в системах подвижной радиосвязи существует несколько методов построения ветвей разнесения, которые могут быть разбиты на следующие группы: пространственное, угловое, поляризационное, частотное, временное разнесение.

Пространственное разнесение. Этот метод широко используется на практике из-за своей относительной простоты и низкой стоимости. Применяется одна передающая и несколько приемных антенн. Расстояние между соседними приемными антеннами выбирается таким образом, чтобы замирания в каждой ветви разнесения были некоррелированны.

Угловое разнесение (разнесение по направлению). В этом методе используется несколько направленных антенн, каждая из которых независимо реагирует на сигнал, приходящий под определенным углом или с определенного направления. Здесь также добиваются некоррелированности замираний в отдельных ветвях разнесения.

Поляризационное разнесение. В этом методе используются только две ветви разнесения, при этом сигналы, переданные с помощью двух ортогонально-поляризованных радиоволн, применяемых в системах подвижной радиосвязи, в точке приема имеют некоррелированные статистики замираний из-за многолучевости.

Частотное и временное разнесение. Различия в частоте и/или времени передачи могут быть использованы для организации ветвей разнесений с некоррелированными статистиками замираний. Основное преимущество этих двух методов по сравнению с предыдущими состоит в том, что для их реализации требуется лишь одна приемная и одна передающая антенны, но при этом используется более широкая полоса частот. Заметим, что помехоустойчивое кодирование может рассматриваться как один из вариантов временного разнесения в цифровых системах передачи.

Следует отметить, что для всех методов разнесения, за исключением поляризационного, в принципе не существует ограничений на количество ветвей разнесения. Но более детальное исследование этого вопроса показывает, что для некоторых методов можно определить оптимальное значение числа ветвей разнесения, которое зависит, в том числе, и от отношения сигнал/шум, т. е. для системы передачи может быть указан диапазон оптимальных значений числа ветвей, если будут известны границы, в которых изменяется отношение сигнал/шум. Таким образом, не всегда увеличивается выигрыш при увеличении числа ветвей разнесения.

#### ИНФОРМАЦИОННЫЕ КАНАЛЫ И СРЕДЫ

Существует несколько методов комбинирования некоррелированных сигналов при разнесенном приеме. Обычно выделяют три основные категории: 1) оптимальное (по критерию максимального отношения сигнал/шум) сложение; 2) сложение с равными весами; 3) автовыбор.

Метод автовыбора из-за своей относительной простоты реализации представляется более приспособленным для применения в системах подвижной радиосвязи. В этом методе выбирается для связи наилучшая ветвь (ветвь с максимальным уровнем сигнала или ветвь с минимальным значение вероятности ошибки  $P_e$ ). Основной недостаток этого метода в том, что необходимо иметь такое же число приемных каналов с непрерывным контролем, сколько имеется ветвей разнесения.

Предположим, что:

1. В каждой отдельной ветви разнесения сигнал является однолучевым.

2. Число ветвей разнесения  $L \ge 1$ .

3. Величина  $h_0^2$  есть среднее отношение энергии сигнала к эквивалентной спектральной плотности помехи, которое имело бы место, если бы то же передающее устройство использовалось для одиночного приема.

4. Без ограничения общности полагаем, что ветви разнесения пронумерованы в порядке убывания интенсивности сигн<u>ал</u>а.

5. Для любого l = 1, L помеха является аддитивным белым гауссовским шумом с односторонней спектральной плотностью мощности шума в каждой ветви  $N_{0,l}/2$  с коэффициентом передачи l-го канала  $\mu_l$ .

6. В каждой из ветвей разнесения отношение сигнал/шум есть величина

$$h_l^2 = \frac{E_l}{N_{0l}}, \ l = \overline{1, L}$$

7. В зависимости от вида разнесения справедливо соотношение [2]

$$h_L^2 = \frac{h_0^2}{L^{\lambda}}, \ \lambda \in [0, 2]$$

где  $h_L^2$  — среднее отношение энергии сигнала к шуму в одной отдельной ветви.

8. Во всех ветвях сигналы некоррелированны. Это предположение позволяет упростить расчет помехоустойчивости и дает возможность получить соотношения для вероятности ошибок (ее нижняя граница) в замкнутой форме. В то же время некоррелированность действительно может иметь место на практике [2]. С другой стороны, трудно реализовать оптимальный прием, который бы учитывал коррелированность сигналов в отдельных ветвях разнесения. Противоположный случай — полная коррелированность всех ветвей.

При оптимальном когерентном приеме и некоррелированной по отдельным ветвям разнесения помехи результирующее отношение сигнал/помеха равно сумме всех отношений в ветвях разнесения, т. е.

$$h_{\Sigma}^{2} = \sum_{l=1}^{L} h_{l}^{2} = h^{2} \sum_{l=1}^{L} \delta_{l}^{2},$$

где  $\delta_l^2 = \frac{h_l^2}{h_1^2}, \ h^2 = h_1^2.$  В соответствии с предположе-

нием справедливы неравенства

$$\delta_1^2 \ge \delta_2^2 \ge \dots \ge \delta_L^2, \ \delta_1^2 = 1.$$

Энергетический выигрыш от перехода одиночного приема к разнесенному определяется выражением

$$\eta_{\Sigma}^{2} = \frac{h_{\Sigma}^{2}}{h_{0}^{2}} = \frac{1}{L^{\lambda}} \sum_{l=1}^{L} \delta_{l}^{2},$$

где λ∈ [0, 2] — распределение мощности в зависимости от вида разнесения.

Если в канале связи присутствуют замирания, то

$$h_{l,\mu}^2 = \frac{\mu_l^2}{\overline{\mu}_l^2} h_l^2, \ \overline{\mu}_l^2 = m_{2,l} = \int \mu_l^2 \omega(\mu_l) d\mu_l, \ l = \overline{\mathbf{1}, L},$$

где  $\omega(\mu_l)$  — плотность распределения вероятности коэффициента передачи  $\mu_l$  для l-го канала.

Полная вероятность ошибки в канале с разнесением и некоррелированными по ветвям замираниями определяется выражением

$$P_{e/b} = \int_{-\infty}^{+\infty} \dots \int_{-\infty}^{+\infty} P_{e/b} \left( h^2 \sum_{l=1}^{L} \delta_l^2 \frac{\mu_l^2}{\overline{\mu_l^2}} \right) \prod_{l=1}^{L} \omega(\mu_l) d\mu_1 \dots d\mu_L,$$

где  $P_{e/b}$  — вероятность ошибки (в символе/бите) в канале с детерминированными параметрами и белым шумом;  $\mu_l$  — коэффициент передачи в l-й вет-

ви;  $\overline{\mu}_{l}^{2} = m_{2,l} = \int \mu_{l}^{2} \omega(\mu_{l}) d\mu_{l}$ ;  $\omega(\mu_{l})$  — плотность рас-

пределения вероятностей коэффициента передачи в l-й ветви, l = 1, L. Таким образом, в формуле для вероятности ошибки  $P_{e/b}(h^2)$ , полученной для когерентного приема в канале с белым шумом, при одиночном приеме должны осуществляться следующие замены:

а) в канале без замираний проводится замена

$$h^2$$
 Ha  $h^2 \sum_{l=1}^{L} \delta_l^2 = \sum_{l=1}^{L} h_l^2 = h_{\Sigma}^2;$ 

б) в канале с общими некоррелированными по отдельным ветвям замираниями — замена  $h^2$  на

$$h^2\sum_{l=1}^L\delta_l^2rac{\mu_l^2}{\overline{\mu}_l^2}.$$

В общем случае вероятность ошибок двумерных сигналов при когерентном приеме в канале с де-

терминированными параметрами и белым шумом может быть представлена в виде [6, 7]

$$P_{e/b}\left(h_{bc}^{2}\right) = \sum_{k} a_{k}T\left(\alpha_{k1}\sqrt{h_{bc}^{2}},\eta_{k}\right) + \sum_{k} b_{k}Q\left(\alpha_{k2}\sqrt{h_{bc}^{2}}\right) + \sum_{k} c_{k}Q\left(\alpha_{k3}\sqrt{h_{bc}^{2}}\right)Q\left(\alpha_{k4}\sqrt{h_{bc}^{2}}\right), \quad (1)$$

где T(v,a),  $v \ge 0$ ,  $a \ge 0$  и Q(x) соответственно функции Оуэна и Лапласа. Следовательно, с учетом свойств функции Оуэна, задача вычисления вероятности ошибок в этом случае может быть сведена к усреднению только функции Оуэна.

В основе дальнейших преобразований, вне зависимости от закона распределений, лежит следующая формула:

$$J_{L} = \int_{-\infty}^{+\infty} \dots \int_{-\infty}^{+\infty} T \left( \alpha \sqrt{h^{2} \sum_{l=1}^{L} \delta_{l}^{2} \frac{\mu_{l}^{2}}{\overline{\mu}_{l}^{2}}}, \eta \right) \prod_{l=1}^{L} \omega(\mu_{l}) d\mu_{1} \dots d\mu_{L} =$$
$$= \frac{1}{2\pi} \int_{0}^{\eta} \frac{1}{1+x^{2}} \prod_{l=1}^{L} \left\{ \int_{0}^{\infty} \exp\left[ -\frac{\alpha^{2}h^{2} \mu_{l}^{2}}{2 - \overline{\mu}_{l}^{2}} \delta_{l}^{2} (1+x^{2}) \right] \omega(\mu_{l}) d\mu_{l} \right\} dx, (2)$$

где параметр  $\alpha$  определяется в зависимости от сигнальной конструкции, а значение  $m_{2,l} = \overline{\mu_l^2}$  — начальный момент второго порядка. Например, для четырехпараметрического закона распределений

замираний 
$$m_{2,l} = 2\sigma_{c,l}^2 \left(1 + \gamma_{0,l}^2 + \frac{1 - q_l^2}{2q_l^2}\right)$$

При выводе (2) учитывалось, что справедливо соотношение

$$\exp\left\{-\frac{\alpha^2 h^2}{2} \sum_{l=1}^{L} \frac{\mu_l^2}{\overline{\mu}_l^2} \delta_l^2 \left(1+x^2\right)\right\} =$$
$$= \prod_{l=1}^{L} \exp\left[-\frac{\alpha^2 h^2}{2} \frac{\mu_l^2}{\overline{\mu}_l^2} \delta_l^2 \left(1+x^2\right)\right],$$

которое легко вытекает из свойств экспоненциальной функции.

Для определения вероятности ошибки в канале с общими замираниями будет рассматриваться четырехпараметрический закон распределения вероятностей случайного коэффициента передачи каналаµ [1–4]:

$$\omega(\mu_c,\mu_s) = 
onumber \ = rac{1}{2\pi\sigma_c\sigma_s} ext{exp} \Bigg[ -rac{1}{2\sigma_c^2}(\mu_c-m_c)^2 - rac{1}{2\sigma_s^2}(\mu_s-m_s)^2 \Bigg],$$

$$\mu = \sqrt{\mu_c^2 + \mu_s^2},$$

где  $m_c$  и  $m_s$  — математические ожидания квадра-

турных составляющих  $\mu_c$  и  $\mu_s$  ( $\mu_0 = \sqrt{m_c^2 + m_s^2}$  — регулярная составляющая коэффициента передачи);  $\sigma_c^2$  и  $\sigma_s^2$  — дисперсии квадратурных составляющих  $\mu_c$  и  $\mu_s$ . Учитывая, что предполагаются различные уровни замираний в отдельных ветвях, в дальнейшем к каждой переменной будем добавлять индекс l, l = 1, L.

Следуя работе [2], наряду с параметрами  $m_{c,l}$ ,

 $m_{s,l}, \sigma_{c,l}^2, \sigma_{s,l}^2, l = \overline{1,L}$  будем использовать параметры, имеющие наглядный физический смысл и используемые в отдельных ветвях.

1. Отношение дисперсий квадратурных состав-

ляющих в *l*-й ветви 
$$\sigma_{c,l}^2$$
 и  $\sigma_{s,l}^2$  — величину  $q_l^2 = \frac{\sigma_{c,l}^2}{\sigma_{s,l}^2}$ .

Коэффициент  $q_l^2$  характеризует асимметрию канала по дисперсиям в *l*-й ветви. Без ограничения общности рассматриваются значения  $q_l^2$  из интервала [0, 1], т. е.  $0 \le q_l^2 \le 1$ .

2. Фазовый угол 
$$\varphi_{0,l} = \arctan{\frac{m_{s,l}}{m_{c,l}}}$$
 или  $\lg \varphi_{0,l} = \frac{m_{s,l}}{m_{c,l}}$ .

3. Отношение средних мощностей регулярной и флуктуирующей частей сигнала  $\gamma_l^2 =$ 

$$=rac{m_{c,l}^2+m_{s,l}^2}{\sigma_{c,l}^2+\sigma_{s,l}^2}=rac{\mu_{0,l}^2}{\sigma_{c,l}^2+\sigma_{s,l}^2}.$$
 Это выражение удобнее

представить в виде 
$$\gamma_l^2 = rac{2q_l^2}{1+q_l^2} rac{\mu_{0,l}^2}{2\sigma_{c,l}^2} = rac{2q_l^2}{1+q_l^2} \gamma_{0,l}^2$$
, где

$$\gamma_{0,l}^2 = \frac{\mu_{0,l}^2}{2\sigma_{c,l}^2}$$
 — величина, характеризующая глуби-

ну замираний в канале с райсовскими замирания-

ми
$$(q_l^2 = 1)$$
. Коэффициент  $\frac{2q_l^2}{1 + q_l^2} \in [0, 1]$  характери-

зует уменьшение  $\gamma_l^2$  по сравнению с величиной  $\gamma_{0,l}^2$ . При релеевских замираниях  $\gamma_{0,l}^2 = 0$ , в канале без замираний  $\gamma_{0,l}^2 \rightarrow \infty$  (присутствует только регулярная составляющая). Следует заметить, что величина  $\gamma_l^2$  может принимать одинаковые значения при разных значениях  $\gamma_{0,l}^2$  и  $q_l^2$ . Кроме этого справедливы следующие соотношения:

$$\gamma_l^2 = \frac{m_{c,l}^2}{\sigma_{c,l}^2} \frac{q_l^2}{1+q_l^2} \frac{1}{\cos^2 \varphi_{0,l}}$$
или  $\gamma_l^2 = \frac{m_{s,l}^2}{\sigma_{s,l}^2} \frac{1}{1+q_l^2} \frac{1}{\sin^2 \varphi_{0,l}}.$ 

39

№ 1, 2008

4. Средний квадрат коэффициента передачи (начальный момент второго порядка)  $m_{2,l} = \mu_{0,l}^2 +$ 

$$\begin{split} &+ \sigma_{c,l}^2 + \sigma_{s,l}^2 \text{ или } m_{2,l} = 2\sigma_{c,l}^2 \Biggl( 1 + \frac{\mu_{0,l}^2}{2\sigma_{c,l}^2} + \frac{1 - q_l^2}{2q_l^2} \Biggr) = 2\sigma_{c,l}^2 \times \\ &\times \Biggl( 1 + \gamma_{0,l}^2 + \frac{1 - q_l^2}{2q_l^2} \Biggr), \quad q_l^2 \neq 0. \quad \text{Если } q_l^2 = 0, \text{ то } \sigma_{c,l}^2 = 0, \end{split}$$

а величина  $\sigma_{s,l}^2$  является неопределенной, либо  $\sigma_{s,l}^2 \to \infty$ , а величина  $\sigma_{c,l}^2$  является неопределенной.

Многочисленные теоретические работы и экспериментальные данные показывают, что общая гауссовская модель и ее частные случаи охватывают широкий класс каналов связи в различных диапазонах волн [1–4]. Сложность вычисления вероятностей ошибок для четырехпараметрического закона замираний привела к тому, что на практике традиционно используются только плотности распределения Релея и Райса.

Одномерное распределение коэффициента передачи канала  $\mu_l$ ,  $l = \overline{1, L}$  может быть определено по формуле [2]

$$\omega(\mu_l) = \frac{\mu_l}{2\pi\sigma_{c,l}\sigma_{s,l}} \int_0^{2\pi} \exp\left[-\frac{1}{2\sigma_{c,l}^2} (\mu_l \cos \varphi - m_{c,l})^2 - \frac{1}{2\sigma_{s,l}^2} (\mu_l \sin \varphi - m_{s,l})^2\right] d\varphi, \ \mu_l \ge 0.$$

В результате преобразований четырехпараметрическое распределение может быть представлено в виде [7]

$$\omega(\mu_{l}) = q_{l} \exp\left[-\frac{m_{s,l}^{2}}{2\sigma_{s,l}^{2}}\right] \times \\ \times \sum_{m=0}^{\infty} \left(\frac{(-1)^{m} H_{2m}(-i\chi_{l})}{2^{m}(2m)!!} \left(1 - q_{l}^{2}\right)^{m} \omega_{m+1}^{RN}(\mu_{l})\right), \mu_{l} \ge 0, \quad (3)$$

где  $q_l^2 = \frac{\sigma_{c,l}^2}{\sigma_{s,l}^2}; \ \chi_l^2 = \frac{m_{s,l}^2}{2\sigma_{s,l}^2} \frac{q_l^2}{1-q_l^2}$  и  $\omega_p^{RN}(\mu_l)$  — распреде-

ление Райса—Накагами [6, 7]:

$$\omega_p^{RN}(\mu_l) = \frac{(\beta\mu_l)^p}{\theta^{p-1}} \exp\left[-\frac{\theta^2}{2\beta} - \frac{\beta}{2}\mu_l^2\right] I_{p-1}(\theta\mu_l), \, \mu_l \ge 0, \, (4)$$

где  $p > 0, \theta \ge 0, \beta \ge 0$  — параметры распределения, а  $I_{p-1}(\theta \mu_l)$  — функция Бесселя от мнимого аргумента порядка (p-1).

К частным случаям четырехпараметрического распределения относятся [2]:

а) трехпараметрическое распределение (распределение Бекмана) при  $m_{s,l} = 0$ :

$$\omega(\mu_{l}) = \frac{\mu_{l}}{\sigma_{c,l}\sigma_{s,l}} \exp\left(-\frac{\mu_{l}^{2} + \mu_{0,l}^{2}}{2\sigma_{c,l}^{2}}\right) \times \\ \times \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(2k-1)!!}{k!2^{k}} \frac{(\sigma_{s,l}^{2} - \sigma_{c,l}^{2})^{k}}{\sigma_{s,l}^{2k}\mu_{0,l}^{k}} \mu_{l}^{k} I_{k}\left(\frac{\mu_{0,l}}{\sigma_{c,l}^{2}}\mu_{l}\right),$$

где  $\mu_{0,l} = \left| m_{c,l} \right| \neq 0$  — регулярная составляющая сигнала;  $H_{2m}(0) = (-1)^m 2^m (2m-1)!!;$ 

б) распределение Хойта при  $\sigma_{s,l}^2 \neq \sigma_{c,l}^2$  и отсутствии регулярной составляющей ( $\mu_{0,l} = 0$ ):

$$\omega(\mu_l) = \frac{\mu_l}{\sigma_{c,l}\sigma_{s,l}} \exp\left[-\frac{\mu_l^2}{4}\left(\frac{1}{\sigma_{c,l}^2} + \frac{1}{\sigma_{s,l}^2}\right)\right] \times I_0\left(\frac{\mu_l^2}{4}\left(\frac{1}{\sigma_{c,l}^2} - \frac{1}{\sigma_{s,l}^2}\right)\right);$$

в) распределение Райса при  $\sigma_{s,l}^2 = \sigma_{c,l}^2 = \sigma_l^2$ :

$$\omega(\mu_l) = \frac{\mu_l}{\sigma_{c,l}^2} \exp\left(-\frac{\mu_l^2 + \mu_{0,l}^2}{2\sigma_{c,l}^2}\right) I_0\left(\frac{\mu_{0,l}}{\sigma_{c,l}^2}\mu_l\right);$$

г) распределение Релея при  $\sigma_{s,l}^2 = \sigma_{c,l}^2 = \sigma_l^2$ ,  $\mu_{0,l} = 0$  $(m_{c,l} = m_{s,l} = 0);$ 

д) одностороннее нормальное распределение при  $\sigma_{s,l}^2 = 0$ ,  $m_{c,l} = m_{s,l} = 0$ .

Если положить 
$$\theta_l = rac{m_{c,l}}{\sigma_{c,l}^2}$$
 и  $\beta_l = rac{1}{\sigma_{c,l}^2}$ , то  $\omega_{k+1}^{RN}(\mu_l) =$ 

$$= rac{\mu_l^{k+1}}{\sigma_{c,l}^2} rac{1}{\left(m_{c,l}
ight)^k} \exp \!\left[-rac{m_{c,l}^2 + \mu_l^2}{2\sigma_{c,l}^2}
ight] I_k\!\left(rac{m_{c,l}}{\sigma_{c,l}^2}\mu_l
ight)$$
. Начальный

второй момент распределения Райса—Накагами определяется по формуле

$$m_{2,l} = \frac{2p}{\beta_l} \exp\left(-\frac{\theta_l^2}{2\beta_l}\right) {}_1F_1\left(p+1;p;\frac{\theta_l^2}{2\beta_l}\right).$$

Если p — натуральное число, т. е.  $p \in \mathbb{N}$ , то не-

трудно убедиться, что  $m_{2,l}=rac{2}{eta_l}\left(p+rac{ heta_l^2}{2eta_l}
ight).$ 

Основная цель данного пункта заключается в вычислении интеграла (2) от функции Оуэна и функции Лапласа при четырехпараметрических замираниях в каждой ветви:

ИНФОРМАЦИОННЫЕ КАНАЛЫ И СРЕДЫ

$$\omega(\mu_l) = q_l \exp\left[-\frac{m_{s,l}^2}{2\sigma_{s,l}^2}\right] \times$$
$$\times \sum_{m=0}^{\infty} \left(\frac{\left(-1\right)^m H_{2m}\left(-i\chi_l\right)}{2^m (2m)!!} \left(1-q_l^2\right)^m \omega_{m+1}^{RN}(\mu_l)\right), \ \mu_l \ge 0.$$

Основные этапы соответствующих алгебраических преобразований при вычислении (2) можно найти в работах [6, 7]. Так, например, для распределения Райса—Накагами уравнение (2) может быть представлено в виде

$$J_{L} = \frac{1}{2\pi} \int_{0}^{\eta} \frac{1}{1+x^{2}} \prod_{l=1}^{L} \left\{ \frac{\beta_{l}^{p}}{\theta_{l}^{p-1}} \exp\left(-\frac{\theta_{l}^{2}}{2\beta_{l}}\right) \times \int_{0}^{\infty} \exp\left[-\left(\frac{\alpha^{2}h^{2} \, \delta_{l}^{2}}{2 \, \overline{\mu}_{l}^{2}} \left(1+x^{2}\right) + \frac{\beta_{l}}{2}\right) \mu_{l}^{2}\right] \mu_{l}^{p} I_{p-1}(\theta_{l}\mu_{l}) \mathrm{d}\mu_{l} \right\} \mathrm{d}x.$$

Используя работу [6], интеграл можно свести к виду

$$\begin{split} J_L &= \frac{1}{2\pi} \int_0^{\eta} \frac{1}{1+x^2} \times \\ &\times \prod_{l=1}^L \Bigl(1-b_l^2\Bigr)^p \frac{1}{\Bigl(1+b_l^2 x^2\Bigr)^p} \exp\!\left(-\frac{z_l^2}{2} \frac{1+x^2}{1+b_l^2 x^2}\right) \! \mathrm{d}x, \\ \mathrm{rge} \ b_l^2 &= \frac{\alpha^2 h^2 \delta_l^2}{\alpha^2 h^2 \delta_l^2 + \overline{\mu_l^2} \beta_l}; \ z_l^2 &= \frac{\theta_l^2}{\beta_l} b_l^2. \end{split}$$

Этот интеграл может быть представлен в виде

$$\begin{split} J_L = & \frac{1}{2\pi} \prod_{l=1}^L \Bigl(1 - b_l^2\Bigr)^p \int_0^\eta \frac{1}{1 + x^2} \frac{1}{\prod_{l=1}^L \Bigl(1 + b_l^2 x^2\Bigr)^p} \times \\ & \times \exp\!\!\left(-\frac{1}{2} \Bigl(1 + x^2\Bigr) \sum_{l=1}^L \frac{z_l^2}{1 + b_l^2 x^2} \right) \! \mathrm{d}t. \end{split}$$

Полученный интеграл по структуре похож на функцию  $\mathscr{H}_p(z, b, \eta)$  [6, 7], поэтому обозначим его следующим образом:

$$\mathscr{H}_{p}^{(L)}(\{z_{l}\},\{b_{l}\},\eta) = \frac{1}{2\pi} \prod_{l=1}^{L} (1-b_{l}^{2})^{p} \times \\ \times \int_{0}^{\eta} \frac{1}{1+x^{2}} \frac{1}{\prod_{l=1}^{L} (1+b_{l}^{2}x^{2})^{p}} \exp\left(-\frac{1}{2} (1+x^{2}) \sum_{l=1}^{L} \frac{z_{l}^{2}}{1+b_{l}^{2}x^{2}}\right) \mathrm{d}x,$$

где запись  $\{x_l\}$  означает совокупность L переменных, т. е.  $\{x_l\} = (x_1, ..., x_l, ..., x_L)$ . Очевидно, что при L = 1

$$\mathscr{H}_p^{(L=1)}(\{z_l\}, \{b_l\}, \eta) = \mathscr{H}_p(z, b, \eta).$$

Если параметры канала одинаковы по всем ветвям <br/>и $\, b_l^2 = b^2, \, z_l^2 = z^2, \,$ то

$$\mathscr{H}_{p}^{(L)}(z,b,\eta) = \frac{1}{2\pi} \left(1-b^{2}\right)^{pL} \times \\ \times \int_{0}^{\eta} \frac{1}{1+x^{2}} \frac{1}{\left(1+b^{2}x^{2}\right)^{pL}} \exp\left(-\frac{Lz^{2}}{2}\frac{1+x^{2}}{1+b^{2}x^{2}}\right) dx,$$

т.е.  $\mathscr{H}_{p}^{(L)}(z,b,\eta) = \mathscr{H}_{pL}(z\sqrt{L},b,\eta).$ 

Применяя замену x = tgt, получаем альтернативное представление функции в виде следующего интеграла:

$$\mathscr{H}_{p}^{(L)}(\{z_{l}\}, \{b_{l}\}, \eta) = \frac{1}{2\pi} \prod_{l=1}^{L} \left(1 - b_{l}^{2}\right)^{p} \times \\ \times \int_{0}^{\operatorname{arctg}(\eta)} \frac{1}{\prod_{l=1}^{L} \left(1 + b_{l}^{2} \operatorname{tg}^{2} t\right)^{p}} \exp \left(-\frac{1}{2 \cos^{2} t} \sum_{l=1}^{L} \frac{z_{l}^{2}}{1 + b_{l}^{2} \operatorname{tg}^{2} t}\right) \mathrm{d}t$$

или

$$\begin{split} \mathscr{H}_p^{(L)}\big(\{z_l\},\,\{b_l\},\,\,\eta\big) &= \frac{1}{2\pi} \prod_{l=1}^L \left(1-b_l^2\right)^p \times \\ &\times \int_0^{\operatorname{arctg}(\eta)} \frac{\cos^{2pL}t}{\prod_{l=1}^L \left(1-\left(1-b_l^2\right)\sin^2t\right)^p} \times \\ &\times \exp\!\!\left(-\frac{1}{2} \sum_{l=1}^L \frac{z_l^2}{1-\left(1-b_l^2\right)\sin^2t}\right) \! \mathrm{d}t. \end{split}$$

В этом представлении пределы интегрирования всегда принимают конечные значения, что важно при расчетах на ЭВМ.

Если рассматривается четырехпараметрическое распределение, то таким же образом можно показать, что в этом случае (2) принимает вид

$$\mathscr{P}^{(L)}\left(\left\{z_{c,l}\right\},\left\{z_{s,l}\right\},\left\{b_{c,l}\right\},\left\{b_{s,l}\right\},\eta\right) = \\ = \frac{1}{2\pi} \prod_{l=1}^{L} \sqrt{1-b_{c,l}^2} \sqrt{1-b_{s,l}^2} \times \\ \times \int_{0}^{\eta} \frac{1}{1+x^2} \prod_{l=1}^{L} \frac{1}{\sqrt{1+b_{c,l}^2 x^2}} \sqrt{1+b_{s,l}^2 x^2} \times \\ \times \exp\left(-\frac{z_{c,l}^2}{2} \frac{1+x^2}{1+b_{c,l}^2 x^2} - \frac{z_{s,l}^2}{2} \frac{1+x^2}{1+b_{s,l}^2 x^2}\right) dx,$$

где

$$b_{c,l}^{2} = \frac{\alpha^{2}h^{2}\delta_{l}^{2}\sigma_{c,l}^{2}}{\alpha^{2}h^{2}\delta_{l}^{2}\sigma_{c,l}^{2} + \mu_{l}^{2}}, \ z_{c,l}^{2} = \frac{m_{c,l}^{2}}{\sigma_{c,l}^{2}}b_{c,l}^{2}$$

41

№ 1, 2008

и 
$$b_{s,l}^2 = \frac{\alpha^2 h^2 \delta_l^2 \sigma_{s,l}^2}{\alpha^2 h^2 \delta_l^2 \sigma_{s,l}^2 + \mu_l^2}, \ z_{s,l}^2 = \frac{m_{s,l}^2}{\sigma_{s,l}^2} b_{s,l}^2.$$

Учитывая, что

$$\overline{\mu_{l}^{2}} = 2\sigma_{c,l}^{2} \left(1 + \gamma_{0,l}^{2} + \frac{1 - q_{l}^{2}}{2q_{l}^{2}}\right)$$

определим  $\tilde{h}_l^2 = \frac{h^2 \delta_l^2}{1 + \gamma_{0,l}^2 + \frac{1 - q_l^2}{2q_l^2}}$ , т. е.  $\tilde{h}_l^2 (дB) = h_{bc}^2 (dB) + \frac{1 - q_l^2}{2q_l^2}$ 

+10lg
$$\delta_l^2$$
-10lg $\left(1+\gamma_{0,l}^2+\frac{1-q_l^2}{2q_l^2}\right)$ . Тогда

$$b_{c,l}^2 = \frac{lpha^2 h_l^2}{2 + lpha^2 \tilde{h}_l^2}, \ b_{s,l}^2 = \frac{lpha^2 h_l^2}{2 q_l^2 + lpha^2 \tilde{h}_l^2}.$$

Для того чтобы получить усреднения функции Лапласа и их произведения через введенные функции, необходимо использовать следующие тождества, справедливые для функции Оуэна:

$$T(\alpha\mu, +\infty) = \frac{1}{2}Q(\alpha\mu); \ Q(\alpha\mu)Q(\beta\mu) = T(\alpha\mu, +\infty) + T(\beta\mu, +\infty) - \left[T(\alpha\mu, \frac{\beta}{\alpha}) + T(\beta\mu, \frac{\alpha}{\beta})\right].$$

Отсюда, в частности, получаем, что при  $\alpha = \beta$  справедливо  $Q^2(\alpha \mu) = 2 [T(\alpha \mu, +\infty) - T(\alpha \mu, 1)].$ 

Вывод соответствующих выражений осуществляется аналогично тому, как это было приведено, например, в работах [6, 7].

Значительный практический интерес представляет зависимость вероятности ошибки от числа ветвей разнесения L и коэффициента эффективности использования мощности передатчика  $\lambda$ :  $P_{e/b}(h^2, L, \lambda)$ , где  $\lambda \in [0, 2]$  — распределение мощности в зависимости от вида разнесения. При опреде-

#### Литература

- Коржик В. И., Финк Л. М., Щелкунов К. Н. Расчет помехоустойчивости систем передачи дискретных сообщений: Справочник. М.: Радио и связь, 1981. 232 с.
- 2. Кловский Д. Д. Передача дискретных сообщений по радиоканалам. М.: Радио и связь, 1982. 304 с.
- Скляр Б. Цифровая связь. Теоретические основы и практическое применение: Пер. с англ. М.: Вильямс, 2003. 1104 с.
- 4. Прокис Дж. Цифровая связь: Пер. с англ. / Под ред. Д. Д. Кловского. М.: Радио и связь, 2000. 800 с.
- 5. Феер К. Беспроводная цифровая связь. Методы модуляции и расширения спектра: Пер. с англ. /

ленных соотношениях между *L* и λ возможно определение такого значения числа ветвей, при котором вероятность ошибки будет минимальна. Формально данная задача может быть сформулирова-

на следующим образом:  $L^{*} = \arg\min_{L} P_{e/b} \left( h^{2}, L, \lambda \right)$ .

При использовании манипуляционного кода Грея в области малых ошибок вероятности ошибок на символ и в бите пропорциональны между собой, поэтому в некоторых случаях можно ограничиться определением оптимального числа ветвей при использовании формул для вероятности ошибок на символ. Для решения данной задачи может быть использован следующий подход. Рассмат-

ривается отношение 
$$K_L = rac{P_{e/b}\left(h^2, L+1, \lambda
ight)}{P_{e/b}\left(h^2, L, \lambda
ight)}.$$
 Тогда,

если при  $L < L^* K_L < 1$ , а при  $L > L^* K_L > 1$ , то при выполнении требования  $K_L = 1$  может быть определено оптимальное значение числа ветвей  $L^*$ . Решение данной задачи относительно просто может быть осуществлено с помощью ЭВМ.

Приведенные результаты в совокупности с результатами помехоустойчивости, полученными для современных многопозиционных сигнальных конструкций [6, 7], позволяют решить две важные практические задачи:

1) расчет помехоустойчивости приема сигнальных конструкций при разнесенном приеме;

2) определение оптимального числа ветвей, которое в большей степени зависит от  $h^2$ . В этом случае при фиксированном  $h^2$  рассматривается вероятность  $P_{e/b}(h^2, L)$  и определяется такое  $L^*$ , что

## $P_{e/b}(h^2, L^*) \rightarrow \min.$

Разнесение позволяет существенно улучшить помехоустойчивость приема в цифровых системах радиосвязи. С помощью полученных соотношений можно как получить корректные сравнения между различными сигнальными конструкциями, так и оценить получаемый от разнесения выигрыш.

Под ред. В. И. Журавлева. М.: Радио и связь, 2000. 520 с.

- Савищенко Н. В. Многомерные сигнальные конструкции: их частотная эффективность и помехоустойчивость приема: Монография / Под ред. Д. Л. Бураченко. СПб.: Изд-во Политехн. ун-та, 2005. 420 с.
- 7. Савищенко Н. В. Помехоустойчивость модемов с двумерными сигнальными конструкциями по точным формулам вероятности ошибки в канале без замираний и с общими четырехпараметрическими замираниями // Информационно-управляющие системы. 2007. № 4. С. 44-54.