

УДК 621.391

СТАТИСТИЧЕСКИЕ ХАРАКТЕРИСТИКИ МНОГОМЕРНЫХ АДАПТИВНЫХ ФИЛЬТРОВ-ОРТОГОНАЛИЗАТОРОВ

А. Р. Бестугин,

канд. техн. наук, доцент

В. А. Шаталова,

канд. техн. наук, старший преподаватель

Санкт-Петербургский государственный университет аэрокосмического приборостроения

Предложены адаптивные алгоритмы подстройки весовых коэффициентов многомерных фильтров-ортогонализаторов, выполняющих ортогонализацию компонент входного векторного случайного процесса методами прямых вычислений. Получено аналитическое выражение совместной плотности распределения вероятностей выборочных оценок дисперсий выходных напряжений многомерных адаптивных фильтров-ортогонализаторов.

Ключевые слова – ортогонализация, адаптивный алгоритм, статистические характеристики.

Введение

Многомерные адаптивные фильтры-ортогонализаторы осуществляют преобразование входных векторных случайных процессов (СП) ξ_n , $n = 0, \pm 1, \pm 2, \dots$ с коррелированными компонентами в СП η_n с некоррелированными компонентами и являются основной составной частью многомерных адаптивных выбеливающих фильтров [1]. Они также широко применяются при решении задач обнаружения, оценивания параметров, разрешения и распознавания образов объектов в качестве самостоятельных устройств [2].

Несмотря на множество работ, посвященных применению и реализации указанных фильтров, не рассмотренными [3] остались вопросы оценивания скорости сходимости адаптивных алгоритмов и вида плотностей распределения вероятностей (ПРВ) выборочных оценок весовых коэффициентов и дисперсий выходных напряжений фильтров-ортогонализаторов, формируемых на каждом шаге адаптации. Получено выражение [4], позволяющее определить скорость сходимости адаптивного алгоритма фильтра-ортогонализатора, подстройка весовых коэффициентов которого осуществляется по методу прямых вычислений. Решен также важный вопрос — нахождение ПРВ выборочных оценок весовых коэффициентов адаптивных фильтров-ортогонализаторов [5].

Цель данной работы состоит в определении ПРВ выборочных дисперсий выходных напряжений адаптивных фильтров-ортогонализаторов.

Адаптивные многоканальные фильтры-ортогонализаторы

Фильтр-ортогонализатор осуществляет пространственную обработку в соответствии с выражением [1, 2, 4]

$$\eta_n = \xi_n - \mathbf{H}\eta_n, \quad (1)$$

где ξ_n и η_n — L -мерные комплексные векторы выборок входных и выходных напряжений ортогонализатора, взятых в произвольный момент времени n ; \mathbf{H} — $L \times L$ нижняя треугольная матрица весовых коэффициентов h_{il} с нулевой главной диагональю, $h_{il} = r_{il}/\theta_{ll}$, здесь $r_{il} = M[\xi_i \eta_l^*]$; $\theta_{ll} = M[\eta_l \eta_l^*] = M[|\eta_l|^2]$; $M[\cdot]$ означает операцию вычисления математического ожидания от выражения, стоящего в квадратных скобках; ξ_i и η_l — соответствующие элементы векторов ξ_n и η_n ; $*$ означает комплексно сопряженную случайную величину, эрмитово сопряженную матрицу или вектор. Предполагается, что $M[\xi_n] = \mathbf{0}$, $\mathbf{0}$ — нулевой вектор.

В случае гауссовой совместной ПРВ выборок вектора ξ_n , когда неизвестна ковариационная матрица $\mathbf{K}_\xi = M[\xi_n \xi_n^*]$, в процедуре (1) вместо истинных значений весовых коэффициентов h_{il} необходимо использовать их оценки максимального

правдоподобия, получаемые по p независимым выборкам СП ξ_n и η_n :

$$\hat{h}_{il} = \hat{r}_{il} / \hat{\theta}_{il}; \quad (2)$$

$$\hat{r}_{il} = p^{-1} \sum_{n=1}^p \xi_{i,n} \eta_{l,n}^*, \quad \hat{\theta}_{il} = p^{-1} \sum_{n=1}^p \eta_{l,n} \eta_{l,n}^*. \quad (3)$$

При практическом использовании алгоритмов целесообразнее применять итерационные алгоритмы вычисления оценок неизвестных параметров r_{il} , σ_{il}^2 с помощью алгоритмов стохастической аппроксимации:

$$\hat{r}_{il}(n+1) = \hat{r}_{il}(n) - \mu(n) [\hat{r}_{il}(n) - \xi_i(n) \eta_l^*(n)]; \quad (4)$$

$$\hat{\theta}_{il}(n+1) = \hat{\theta}_{il}(n) - \mu(n) [\hat{\theta}_{il}(n) - \eta_l(n) \eta_l^*(n)]. \quad (5)$$

Алгоритмы сходятся в среднеквадратическом, если последовательность чисел $\mu(n)$ выбирается из условия

$$\mu(n) > 0, \quad \sum_{n=1}^{\infty} \mu(n) = \infty, \quad \sum_{n=1}^{\infty} \mu^2(n) < \infty. \quad (6)$$

Применение оценок максимального правдоподобия в виде (2), (3) и процедур стохастической аппроксимации (4), (5) обеспечивает сходимость точно такую же, как и при использовании метода прямого обращения выборочной ковариационной матрицы $\hat{\mathbf{K}}_{\xi}$ [2, 4].

В работах [2, 4] показано, что процедура (1) может выполняться с выбором ведущего элемента. Ее важным преимуществом является естественное ограничение величины весовых коэффициентов $|h_{ij}| < 1$; $\forall i, j \in \overline{1, L}$; $\forall i > j$; упорядоченность по дисперсиям выходных напряжений ортогонализатора $\hat{\theta}_{11} > \hat{\theta}_{22} > \dots > \hat{\theta}_{LL}$, что не всегда имеет место в исходной процедуре.

Совместная плотность распределения вероятностей выборочных дисперсий выходных напряжений адаптивных фильтров-ортогонализаторов

Совместная ПРВ элементов выборочной матрицы $\hat{\mathbf{K}}_{\xi}$ гауссова СП ξ_i имеет вид

$$p(\hat{\mathbf{K}}_{\xi}) = \frac{|\hat{\mathbf{K}}_{\xi}|^{p-L} \exp\{-\text{tr}(\mathbf{K}_{\xi}^{-1} \hat{\mathbf{K}}_{\xi})\}}{\pi^{2^{L(L-1)}} \Gamma(p) \dots \Gamma(p-L+1) |\mathbf{K}_{\xi}|^p} \quad (7)$$

и является так называемой комплексной ПРВ Уишарта [5].

Определим совместную ПРВ выборочных оценок дисперсий $\hat{\theta}_{ii}$, $i \in \overline{1, L}$ напряжений, формируемых на выходах фильтров-ортогонализаторов.

Найдем совместную ПРВ $p(\hat{\mathbf{H}}_0, \hat{\Theta}_{\eta})$. Для этого прежде всего вычислим якобиан преобразова-

ния j . Можно показать [5], что в случае входного комплексного гауссова СП j равен квадрату определителя Вандермонда: $j = 2^L \prod_{i=1}^{L-1} \prod_{l=i+1}^L (\hat{\theta}_{ii} - \hat{\theta}_{ll})^2$.

Совместную ПРВ $\hat{\mathbf{H}}_0$ и $\hat{\Theta}_{\eta}$ найдем, заменяя в (7) $\hat{\mathbf{K}}_{\xi} = \hat{\mathbf{H}}_0 \hat{\Theta}_{\eta} \hat{\mathbf{H}}_0^*$, учитывая, что $|\hat{\mathbf{K}}_{\xi}| = |\hat{\mathbf{H}}_0| |\hat{\Theta}_{\eta}| \times |\hat{\mathbf{H}}_0^*| = |\hat{\Theta}_{\eta}|$, $|\hat{\mathbf{H}}_0| = |\hat{\mathbf{H}}_0^*| = 1$ и умножая полученный результат на якобиан j . В результате получим

$$p(\hat{\mathbf{H}}_0, \hat{\Theta}_{\eta}) = \frac{c_1 |\hat{\Theta}_{\eta}|^{p-L} \exp\{-\text{tr}(\mathbf{K}_{\xi}^{-1} \hat{\mathbf{H}}_0 \hat{\Theta}_{\eta} \hat{\mathbf{H}}_0^*)\}}{\pi^{2^{L(L-1)}} \prod_{i=0}^{L-1} \Gamma(p-i) |\Theta_{\eta}|^p} \times 2^L \prod_{i=1}^{L-1} \prod_{l=i+1}^L (\hat{\theta}_{ii} - \hat{\theta}_{ll})^2, \quad (8)$$

где c_1 — коэффициент, выбираемый из условия нормировки:

$$c_1 \int_{\hat{h}_{il} \in \hat{H}_0} \dots \int_{\hat{\theta} \in \hat{\Theta}_{\eta}} p(\hat{\mathbf{H}}_0, \hat{\Theta}_{\eta}) \prod_{i=1}^{L-1} \prod_{l=i+1}^L d\hat{h}_{il, 0} \prod_{i=1}^L d\hat{\theta}_{ii} = 1. \quad (9)$$

Для того чтобы определить частное распределение $p(\hat{\Theta}_{\eta})$, необходимо проинтегрировать (8) по элементам матрицы $\hat{\mathbf{H}}_0$ в пределах $-1 \leq h_{il0} \leq 1$, $\forall i > l$, $\forall i \in \overline{2, L}$:

$$p(\hat{\Theta}_{\eta}) = c_1 c_2 \int_{-1}^1 \dots \int_{-1}^1 \exp\{-\text{tr}[\mathbf{K}_{\xi}^{-1} \hat{\mathbf{H}}_0 \hat{\Theta}_{\eta} \hat{\mathbf{H}}_0^*]\} \times d\hat{h}_{21,0} \dots d\hat{h}_{LL-1,0}, \quad (10)$$

где

$$c_2 = 2^L |\hat{\Theta}_{\eta}|^{p-L} \prod_{i=1}^{L-1} \prod_{l=i+1}^L (\hat{\theta}_{ii} - \hat{\theta}_{ll})^2 \times \left\{ \pi^{2^{L(L-1)}} \prod_{i=0}^{L-1} \Gamma(p-i) |\Theta_{\eta}|^p \right\}^{-1}.$$

Возможны несколько вариантов вычисления данного интеграла. Первый основан на использовании экстремальных свойств собственных чисел $\hat{\Lambda}_i$ и собственных векторов $\hat{\mathbf{U}}_i$ матрицы $\hat{\mathbf{K}}_{\xi}$. Здесь будет рассмотрен второй вариант, базирующийся на представлении матрицы $\hat{\mathbf{K}}_{\xi}$ в виде сум-

мы матриц ранга 1: $\hat{\mathbf{K}}_{\xi} = \hat{\mathbf{H}}_0 \hat{\Theta}_{\eta} \hat{\mathbf{H}}_0 = \sum_{i=1}^L \hat{\theta}_{ii} \hat{\mathbf{H}}_i \hat{\mathbf{H}}_i^*$, где $\hat{\mathbf{H}}_i$ — матрица, у которой i -й столбец совпадает с i -м столбцом $\hat{\mathbf{h}}_{i0}$ матрицы $\hat{\mathbf{H}}_0$, а остальные элементы равны нулю. Необходимо отметить, что

$\hat{\mathbf{H}}_0$ является матрицей с ортогональными столбцами. Можно показать простым перемножением,

$$\text{что } \hat{\mathbf{K}}_\xi = \hat{\mathbf{H}}_0 \hat{\Theta}_\eta \hat{\mathbf{H}}_0 = \sum_{i=1}^L \hat{\theta}_{ii} \hat{\mathbf{H}}_i \hat{\mathbf{H}}_i^* = \sum_{i=1}^L \hat{\theta}_{ii} \hat{\mathbf{h}}_{i0} \hat{\mathbf{h}}_{i0}^*.$$

Это позволяет записать интеграл в (10) в виде

$$p(\hat{\Theta}_\eta) = c_1 c_2 \prod_{i=1}^L \int_{-1}^1 \dots \int_{-1}^1 \exp\left\{-\hat{\theta}_{ii} \hat{\mathbf{h}}_{i0}^* \mathbf{K}_\xi^{-1} \hat{\mathbf{h}}_{i0}\right\} \times \\ \times d\hat{h}_{21,0} \dots d\hat{h}_{LL-1,0}. \quad (11)$$

Представим $\hat{\mathbf{h}}_{i0}^T = [\mathbf{0}^T, 1, \hat{h}_{i+1,i}, \dots, \hat{h}_{L,i}]$ в виде суммы двух векторов $\hat{\mathbf{h}}_{i0}^T = \mathbf{1}_i^T + \hat{\mathbf{h}}_i^T$, где $\mathbf{1}_i^T = [\mathbf{0}^T, 1, 0, \dots, 0]$, $\hat{\mathbf{h}}_i^T = [\mathbf{0}^T, 0, \hat{h}_{i+1,i}, \dots, \hat{h}_{L,i}]$. Тогда получим, что

$$\hat{\mathbf{h}}_{i0}^* \mathbf{K}_\xi^{-1} \hat{\mathbf{h}}_{i0} = (\mathbf{1}_i + \hat{\mathbf{h}}_i)^* \mathbf{K}_\xi^{-1} (\mathbf{1}_i + \hat{\mathbf{h}}_i) = \\ = (\mathbf{1}_i^T \mathbf{K}_\xi^{-1} \mathbf{1}_i) + (\hat{\mathbf{h}}_i^* \mathbf{K}_\xi^{-1} \mathbf{1}_i) + \\ + (\mathbf{1}_i^T \mathbf{K}_\xi^{-1} \hat{\mathbf{h}}_i) + (\hat{\mathbf{h}}_i^* \mathbf{K}_\xi^{-1} \hat{\mathbf{h}}_i). \quad (12)$$

Заметим, что $(\mathbf{1}_i^T \mathbf{K}_\xi^{-1} \mathbf{1}_i) = k_{\xi ii}$ — i -й диагональный элемент матрицы \mathbf{K}_ξ^{-1} . С другой стороны, $(\hat{\mathbf{h}}_i^* \mathbf{K}_\xi^{-1} \mathbf{1}_i)$ означает, что в результате умножения

$\mathbf{K}_\xi^{-1} \mathbf{1}_i$ выбирается i -й вектор-столбец $\mathbf{k}_{\xi i}^i$ матрицы \mathbf{K}_ξ^{-1} , который затем умножается на вектор $\hat{\mathbf{h}}_i^*$. Полученное скалярное произведение

$$\hat{\mathbf{h}}_i^* \mathbf{K}_{\xi i} = \sum_{j=i+1}^L \hat{h}_{ij} k_{\xi ij}$$

можно преобразовать к виду $\hat{\mathbf{h}}_i^* \mathbf{D}_\xi^{-1} \hat{\mathbf{h}}_i$, если каждый элемент суммы одновременно умножить и разделить на \hat{h}_{ij} и обозначить $d_{jj}^{-1} = k_{\xi ij} / \hat{h}_{ij}$.

С учетом введенных обозначений и сделанных пояснений представим

$$\hat{\mathbf{h}}_{i0}^* \mathbf{K}_\xi^{-1} \hat{\mathbf{h}}_{i0} = k_{\xi ii} + 2(\hat{\mathbf{h}}_{i0}^* \mathbf{K}_\xi^{-1} \mathbf{1}_i) + \hat{\mathbf{h}}_i^* \mathbf{K}_\xi^{-1} \hat{\mathbf{h}}_i = \\ = k_{\xi ii} + 2\hat{\mathbf{h}}_i^* \mathbf{D}_\xi^{-1} \hat{\mathbf{h}}_i + \hat{\mathbf{h}}_i^* \mathbf{K}_\xi^{-1} \hat{\mathbf{h}}_i = \\ = k_{\xi ii} + \hat{\mathbf{h}}_i^* (2\mathbf{D}_\xi^{-1} + \mathbf{K}_\xi^{-1}) \hat{\mathbf{h}}_i = k_{\xi ii} + \hat{\mathbf{h}}_i^* \mathbf{K}_{\xi D}^{-1} \hat{\mathbf{h}}_i. \quad (13)$$

Тогда (11) приобретает следующий вид:

$$p(\hat{\Theta}_\eta) = c_1 c_2 \prod_{i=1}^L \int_{-1}^1 \dots \int_{-1}^1 \exp\left\{-\hat{\theta}_{ii} k_{\xi ii} - \hat{\theta}_{ii} \hat{\mathbf{h}}_i^* \mathbf{K}_{\xi D}^{-1} \hat{\mathbf{h}}_i\right\} \times \\ \times d\hat{h}_{21} \dots d\hat{h}_{LL-1} = c_1 c_2 \prod_{i=1}^L \exp\left\{-\hat{\theta}_{ii} k_{\xi ii}\right\} \times \\ \times \int_{-1}^1 \dots \int_{-1}^1 \exp\left\{-\hat{\theta}_{ii} \hat{\mathbf{h}}_i^* \mathbf{K}_{\xi D}^{-1} \hat{\mathbf{h}}_i\right\} d\hat{h}_{21} \dots d\hat{h}_{ll-1}. \quad (14)$$

В соответствии с процедурой квадратного корня запишем $\mathbf{K}_{\xi D}^{-1} = (\mathbf{K}_1^*)^{-1} \mathbf{K}_1^{-1}$, где \mathbf{K}_1^{-1} — нижняя треугольная матрица, и сделаем замену переменных под знаком интеграла

$$2^{-\frac{1}{2}} \hat{\mathbf{V}}_{i0} = \hat{\theta}_{ii}^{\frac{1}{2}} \mathbf{K}_1^{-1} \hat{\mathbf{h}}_i \quad \text{или} \quad \hat{\mathbf{h}}_i = 2^{-\frac{1}{2}} \hat{\theta}_{ii}^{-\frac{1}{2}} \mathbf{K}_1 \hat{\mathbf{V}}_{i0}. \quad (15)$$

Тогда

$$2^{-\frac{1}{2}} d\hat{\mathbf{V}}_{i0} = \hat{\theta}_{ii}^{\frac{1}{2}} \mathbf{K}_1^{-1} d\hat{\mathbf{h}}_i \quad \text{и} \quad d\hat{\mathbf{h}}_i = 2^{-\frac{1}{2}} \hat{\theta}_{ii}^{-\frac{1}{2}} \mathbf{K}_1 d\hat{\mathbf{V}}_{i0}. \quad (16)$$

Это означает, что

$$d\hat{h}_{il} = 2^{-\frac{1}{2}} \hat{\theta}_{ii}^{-\frac{1}{2}} \sum_{r=i}^l k_{1lr} d\hat{v}_{ir0} = \\ = (2\hat{\theta}_{ii})^{-\frac{1}{2}} \left[\sum_{r=i}^l k_{1lr} \frac{d\hat{v}_{ir0}}{d\hat{v}_{i0}} \right] d\hat{v}_{i0} = \\ = 2^{-\frac{1}{2}} \hat{\theta}_{ii}^{-\frac{1}{2}} v_{il} d\hat{v}_{i0}. \quad (17)$$

Пределы интегрирования для каждого элемента \hat{v}_{i0} , $l \in i+1, L$, $i \in 1, L-1$ определяются из (15)

$$-\tau_{il} = -2^{\frac{1}{2}} \hat{\theta}_{ii}^{\frac{1}{2}} \sum_{r=i}^l k_{1lr} \leq \hat{v}_{i0} \leq \\ \leq 2^{\frac{1}{2}} \hat{\theta}_{ii}^{\frac{1}{2}} \sum_{r=i}^l k_{1lr} = \tau_{il}, \quad (18)$$

где \hat{h}_{lr}^* — элемент матрицы $\hat{\mathbf{H}}_0^*$, находящийся на пересечении строки с номером « l » и столбца с номером « r ». Поскольку $\hat{\mathbf{H}}_0^*$ — верхняя треугольная матрица, $\forall \hat{h}_{ir} = 0, \forall r \in 1, L-1$.

Окончательный вариант (14) с учетом (15)–(18) имеет вид

$$p(\hat{\Theta}_\eta) = c_3 2^{-\frac{L(L-1)}{4}} \prod_{i=1}^L \hat{\theta}_{ii}^{-\frac{L-i}{2}} \exp\left\{-\hat{\theta}_{ii} k_{\xi ii}\right\} \prod_{l=i+1}^L v_{il} \times \\ \times \int_{-\tau_{il}}^{\tau_{il}} \exp\left\{-|\hat{v}_{i0}|^2 2^{-1}\right\} d\hat{v}_{i0} = c_3 2^{-\frac{L(L-1)}{4}} \prod_{i=1}^L \hat{\theta}_{ii}^{-\frac{L-i}{2}} \times \\ \times \exp\left\{-\hat{\theta}_{ii} k_{\xi ii}\right\} \prod_{l=i+1}^L v_{il} (\pi/\pi)^{\frac{L(L-1)}{4}} \times \\ \times \int_{-\tau_{il}}^{\tau_{il}} \exp\left\{-|\hat{v}_{i0}|^2 2^{-1}\right\} d\hat{v}_{i0} = \\ = c_3 \pi^{\frac{L(L-1)}{4}} \prod_{i=1}^L \hat{\theta}_{ii}^{-\frac{L-i}{2}} z_i(\tau_i) \exp\left\{-\hat{\theta}_{ii} k_{\xi ii}\right\}, \quad (19)$$

$$\text{где } c_3 = c_1 c_2; \quad z_i(\tau_i) = \prod_{l=i+1}^L v_{il} \operatorname{erf}(\tau_{il}/\sqrt{2}),$$

$$\operatorname{erf}(\tau_{ii}/\sqrt{2}) = (2\pi)^{-\frac{1}{2}} \int_{-\tau_{ii}}^{\tau_{ii}} \exp\left\{-|\hat{v}_{i0}|^2 2^{-1}\right\} d\hat{v}_{i0}$$

— интеграл вероятностей.

Таким образом, плотность распределения (16) определяется формулой

$$p(\hat{\Theta}_\eta) = 2^L \prod_{\zeta=1}^L \hat{\theta}_{\zeta\zeta}^{p-\frac{3L+\zeta}{2}} z_\zeta(\tau_\zeta) \prod_{i=1}^{L-1} \prod_{l=i+1}^L (\hat{\theta}_{ii} - \hat{\theta}_{ll})^2 \times c_1 \frac{L(L-1)}{\pi^4 \Gamma(p) \dots \Gamma(p-L+1) |\Theta_\eta|^p} \times \exp\left\{-\hat{\theta}_{\zeta\zeta} k_{\zeta\zeta}\right\}. \quad (20)$$

Область интегрирования конечна, так как $\forall \hat{\theta}_{ii} \in \hat{K}_\xi$ различны с вероятностью 1 и упорядочены по величине $\hat{\theta}_{11} > \hat{\theta}_{22} > \dots > \hat{\theta}_{LL}$, так что $\alpha_i < \hat{\theta}_{ii} \leq \beta_{ii}$, $\forall i \in \overline{1, L}$. Как следствие, $\forall (\alpha_i, \beta_i]$ не перекрываются, т. е. $\forall (\alpha_i, \beta_i] \cap (\alpha_l, \beta_l] = \emptyset$. С дру-

гой стороны, $\operatorname{tr} \hat{K}_\xi = \operatorname{tr} \hat{\Theta} \geq \hat{\theta}_{11}$. Вычисление интеграла в (9) при больших p и L представляет весьма сложную задачу.

Обращаясь к (20), замечаем, что $\forall \hat{\theta}_{ii}$ являются зависимыми случайными величинами, так как $p(\hat{\Theta}_\eta)$ не может быть представлена в виде произведения ПРВ $p(\hat{\theta}_{ii})$, $i \in \overline{1, L}$. Зависимость $p(\hat{\Theta}_\eta)$ от матрицы \hat{K}_ξ заключается в коэффициентах $v_{\zeta n}$.

Заключение

В результате анализа адаптивных алгоритмов (2)–(5), реализующих процедуру ортогонализации Грама—Шмидта, впервые получены выражение (8) для совместной плотности распределения выборочных значений весовых коэффициен-

тов и дисперсий выходных напряжений, формируемых на выходах фильтров-ортогонализаторов, а также формула (20) для совместной плотности распределения выборочных дисперсий выходных напряжений, формируемых на выходах фильтров-ортогонализаторов. Последняя отличается от известной многомерной плотности распределения выборочной ковариационной матрицы Уишарта (7). На основании (20) можно утверждать, что оценки дисперсий выходных напряжений адаптивных фильтров-ортогонализаторов являются зависимыми случайными величинами.

Скорость сходимости предложенных алгоритмов такая же, как у всех известных адаптивных алгоритмов, реализуемых методом прямых вычислений [2, 3].

Литература

1. Лексаченко В. А., Шаталов А. А. Синтез многомерного выбеливающего фильтра по методу Грама—Шмидта // Радиотехника и электроника. 1976. Т. 21. № 1. С. 112–119.
2. Давыдов В. С., Лукошкин А. П., Шаталов А. А., Ястребков А. Б. Радиолокация сложных целей. Решение и распознавание. — СПб.: Янис, 1993. — 280 с.
3. Naykin S. Adaptive Filter Theory. 4th edition. — Prentice Hall, 2002. — 936 p.
4. Шаталов А. А., Ястребков А. Б., Селезнев Б. Н. Быстродействующие алгоритмы адаптации многомерных адаптивных выбеливающих фильтров // Радиотехника и электроника. 1984. Т. 29. № 1. С. 36–42.
5. Шаталов А. А., Авдеев А. Г. Многомерные адаптивные предпроцессоры и их статистические характеристики // Радиотехника. 2004. № 11. С. 12–19.